

# 量子力学 I 演習 問題 (第 7 回)

樋口 さぶろお\*

1997 年 6 月 9 日

## [7-1] 角運動量代数

3次元の座標演算子  $x_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ), 運動量演算子  $p_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) は, 正準交換関係

$$[x_i, p_j] = -i\hbar\delta_{ij}, \quad [x_i, x_j] = [p_i, p_j] = 0$$

を満たす. 角運動量演算子  $L_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) は

$$L_1 := x_2p_3 - x_3p_2, \quad L_2, L_3 \text{ は, その cyclic permutation.}$$

と定義される.

1. 演算子  $L_i$  が hermitian であることを示せ. 演算子  $x_i, p_j$  は hermitian であるとしてよい.
2. 全角運動量演算子を  $\mathbf{L}^2 := L_1^2 + L_2^2 + L_3^2$  と定義する. 交換子  $[L_1, L_2]$ ,  $[\mathbf{L}^2, L_3]$  を求めよ.

*Hint.* 添字の対称性をうまく利用すると簡単になる.

## [7-2] 角運動量演算子の固有状態

角運動量演算子  $L_1, L_2, L_3$  は,  $L_1 := x_2p_3 - x_3p_2$  などと定義されるのだった. ここでは, 定数倍だけ変更した演算子  $M_i$  を  $L_i = \hbar M_i$  として導入する. 演算子  $\mathbf{M}^2 := M_x^2 + M_y^2 + M_z^2$  とする.

\*hig@rice.c.u-tokyo.ac.jp, URL: <http://rice.c.u-tokyo.ac.jp/~hig/>,  
へや: 駒場 4 号館 413B(学生室の隣) 氷上研究室, でんわ: (03)54.54.67.35

1.  $M_{\pm} = M_1 \pm iM_2$  (複号同順) と定義する. 関係  $M_+^{\dagger} = M_-$  を示せ. 交換子  $[M_{\pm}, M^2], [M_{\pm}, M_3]$  を求めよ.
2.  $[M^2, M_3] = 0$  なので,  $M^2, M_3$  は同時対角化可能. これらの同時固有関数を  $\psi_{jm}$  と書く. ただし, 固有値は,

$$M^2\psi_{jm} = j(j+1)\psi_{jm}, \quad M_3\psi_{jm} = m\psi_{jm}.$$

である. 式

$$M_{\pm}\psi_{jm} \propto \psi_{j, m\pm 1}$$

を示せ.

*Hint.* 調和振動子の昇降演算子のときの証明と同じ方法. 波動関数  $M_{\pm}\psi_{jm}$  が,  $M^2, M_3$  の固有値  $j(j+1), m\pm 1$  の固有関数であることを示す. それには  $M^2, M_3$  を作用させて, 交換関係を用いて計算すればよい.

*Remark.* 正しい規格化を行なうと

$$(1) \quad M_{\pm}\psi_{jm} = \sqrt{(j \mp m)(j \pm m + 1)} \psi_{j, m\pm 1}$$

である. これを示すには,  $M_+^{\dagger} = M_-$  などを用いる.

### [7-3] 球関数

極座標をとる:

$$x = r \sin \theta \sin \phi, \quad y = r \sin \theta \cos \phi, \quad z = r \cos \theta.$$

演算子  $M_z, M^2$  の同時固有関数の  $\psi_{jm}(r, \theta, \phi)$  で,  $j \rightarrow j, m \rightarrow -j$  としたもの  $\psi_{j, -j}(r, \theta, \phi)$  を考える. 次の手順で,  $\psi_{j, -j}(r, \theta, \phi) = R(r)Y_{j, -j}(\theta, \phi)$  とかいたときの球関数  $Y_{j, -j}(\theta, \phi)$  を具体的に求めよ. 以下, 規格化は暇と興味のある人だけ気にすればよい.

1.  $Y_{j, -j}(\theta, \phi)$  が  $\theta$  と  $\phi$  に変数分離されるとして,  $\phi$ -依存性を,  $M_z Y_{j, -j} = -j Y_{j, -j}$  から決めよ.

*Hint.*  $M_z = -i \frac{\partial}{\partial \phi}$ .

2. 式 (1) より  $M_- \psi_{j-j} = 0$  となる. これを解いて  $Y_{j-j}$  の  $\theta$ -依存性を決めよ. ただし,  $M_{\pm}$  は

$$M_{\pm} = e^{\pm i\phi} \left( \pm \frac{\partial}{\partial \theta} + i \cot \theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

という表示を持つことを使ってよい.

3.  $Y_{j(j-1)}(\theta, \phi)$  を求めよ.

## 参考文献

- [1] 中嶋, 吉岡, 例解 量子力学演習, 物理入門コース / 演習 3 (1991) 岩波書店.
- [2] L. I. Schiff, *Quantum Mechanics*, 3rd edition, McGraw-Hill (1968).
- [3] J. J. Sakurai, *Modern Quantum Mechanics*, Benjamin (1985)